

壁障位置约束系统可用以控制移动壁障的停止位置，例如在NHTSA OMDB 实验中，该装置可防止重型移动壁障在高速实验中产生二次碰撞。

- 达到操作安全最大化-受伤和损坏风险最小化
- 可防止二次碰撞，可进行紧急停止控制
- 机械操作原理-无复杂编程以及系统集成
- 易操作的小型车载系统
- 可调制动力可达35kN

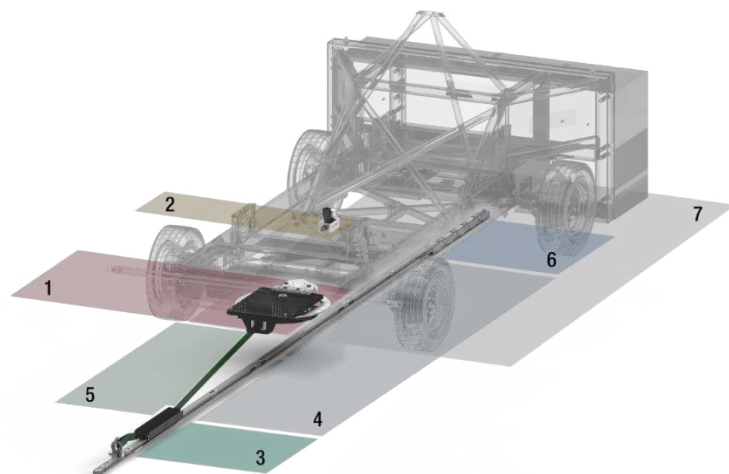
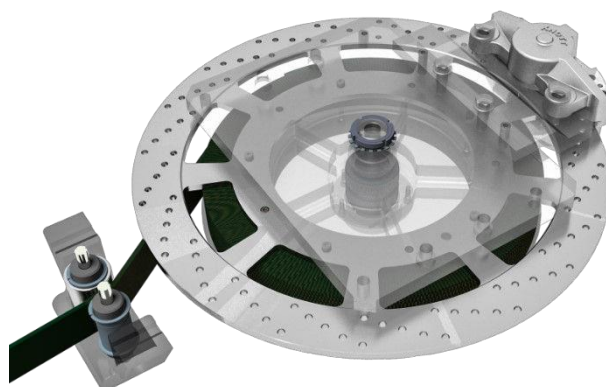


图 1：壁障位置约束装置主要元器件

壁障位置约束装置

- 1 液压盘式制动器
- 2 制动控制单元
- 3 后部小车
- 4 制动推杆
- 5 合成带

实验室要求

- 6 微轨道主小车
- 7 移动壁障

技术参数

壁障位置约束装置	
最大制动力	35 kN
碰撞后标准滑行时间	300 ms
重量(液压盘式制动器以及制动控制单元)	131 kg
液压盘式制动器尺寸 (L x W x H)	731 mm x 690 mm x 209 mm
制动控制单元尺寸 (L x W x H)	167 mm x 60 mm x 96 mm
长度 (顶杆和后部小车)	6,200 mm
最大实验速度	90 km/h
最大移动壁障重量	2,500 kg
实验室要求	
轨道和牵引	MESSRING 微轨道 MESSRING 牵引系统 (及其他需求)

供货范围 ▪ 壁障位置约束装置

可选配置 ▪ NHTSA OMDB 移动壁障
 ▪ 合成带
 ▪ 用于液压制动系统的手持加压泵